

МИНОБРНАУКИ РОССИИ

Федеральное государственное бюджетное
образовательное учреждение высшего образования
«Тульский государственный университет»

Институт естественнонаучный
Кафедра «Теоретическая механика»

Утверждено на заседании кафедры
«Теоретическая механика»
«11» января 2021 г., протокол № 4/1
Заведующий кафедрой

 В.Д. Кухарь

**ФОНД ОЦЕНОЧНЫХ СРЕДСТВ (ОЦЕНОЧНЫЕ МАТЕРИАЛЫ) ДЛЯ
ПРОВЕДЕНИЯ ТЕКУЩЕГО КОНТРОЛЯ УСПЕВАЕМОСТИ И
ПРОМЕЖУТОЧНОЙ АТТЕСТАЦИИ ОБУЧАЮЩИХСЯ ПО
ДИСЦИПЛИНЕ**

«Механика»

**основной профессиональной образовательной программы
высшего образования – программы бакалавриата**

по направлению подготовки
20.03.01 Техносферная безопасность
с направленностью (профилем)
Инженерная защита окружающей среды

Форма(ы) обучения: очная

Идентификационный номер образовательной программы: 200301-01-21

Тула 2021год

**ЛИСТ СОГЛАСОВАНИЯ
фонда оценочных средств (оценочных материалов)**

Разработчик(и):

Бертяев Виталий Дмитриевич, к.т.н., профессор ТулГУ

(ФИО, должность, ученая степень, ученое звание)



(подпись)

1. Описание фонда оценочных средств (оценочных материалов)

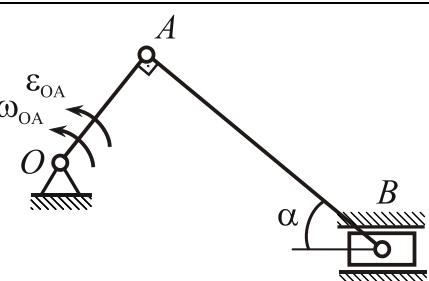
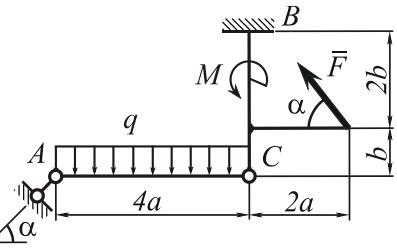
Фонд оценочных средств (оценочные материалы) включает в себя контрольные задания и вопросы, которые могут быть предложены обучающемуся в рамках текущего контроля успеваемости и промежуточной аттестации по дисциплине «Теоретическая механика». Указанные контрольные задания и вопросы позволяют оценить достижение обучающимся планируемых результатов обучения по дисциплине «Теоретическая механика», установленных в соответствующей рабочей программе дисциплины «Теоретическая механика», а также сформированность компетенций, установленных в соответствующей общей характеристики основной профессиональной образовательной программы.

Полные наименования компетенций представлены в общей характеристике основной профессиональной образовательной программы.

2. Оценочные средства (оценочные материалы) для проведения текущего контроля успеваемости обучающихся по дисциплине (модулю)

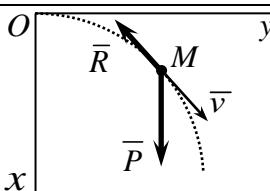
5 семестр

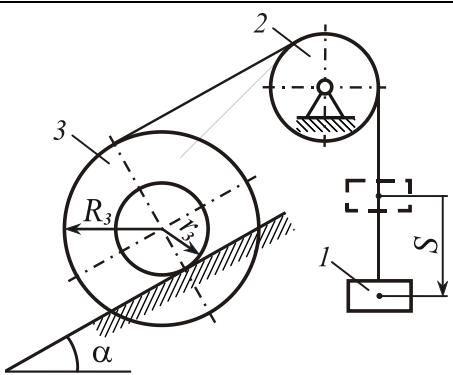
Перечень контрольных заданий и (или) вопросов для оценки сформированности компетенции ОПК-1

	<p>1. В механизме определить положение мгновенного центра скоростей звена АВ, угловую скорость звена АВ и скорость точки В. Используя теорему о сложении ускорений определить угловое ускорение звена и ускорение точки В. Построить план ускорений. $AB = 4OA = 4r$, $r = 10 \text{ см}$, $\alpha = 30^\circ$, $\omega_{OA} = 2 \text{ с}^{-1}$, $\varepsilon_{OA} = 1 \text{ с}^{-2}$.</p>
	<p>2. Реакции связей R_A, M_B, составной конструкции, составляя для этого минимально необходимое число уравнений равновесия</p>

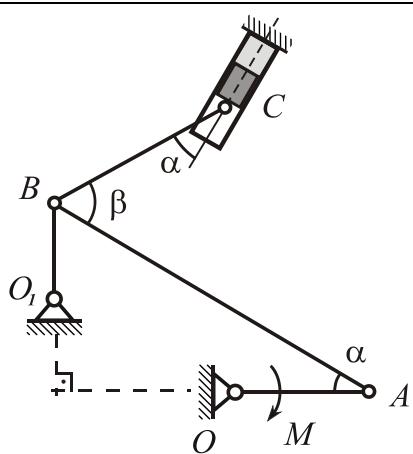
6 семестр

Перечень контрольных заданий и (или) вопросов для оценки сформированности компетенции ОПК-1

	<p>1. Свободная материальная точка M массой m движется в плоскости xOy в однородном поле сил тяжести. Ускорение свободного падения - g. Сила сопротивления среды $\bar{R} = -\beta \bar{v}$, где $\beta = \text{const}$. Составить дифференциальные уравнения движения точки [10]. Определить закон движения точки [6], если $x _{t=0} = 0$, $\dot{x} _{t=0} = v_0$, $y _{t=0} = y_0$, $\dot{y} _{t=0} = 0$.</p>
---	---



2. Груз 1 массой m_1 при помощи невесомой и нерастяжимой нити, переброшенной через круглый однородный блок 2 массой m_2 , приводит в движение ступенчатый каток 3 массой m_3 , который катится по наклонной плоскости с углом α . Радиус инерции катка i_3 , а радиусы его ступеней r_3 и R_3 . Коэффициент трения качения δ . В начальный момент времени система находилась в покое. Найти ускорение груза, а также его скорость в зависимости от перемещения S .

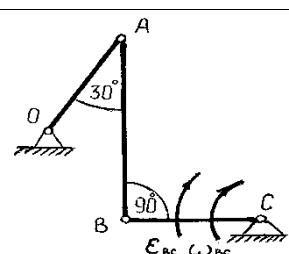


3. Определить давление Q масла в гидроцилиндре C , если $OA = r$, $\beta = 2\alpha$, а к кривошипу OA приложена пара сил с моментом M . Вес и трение не учитывать.

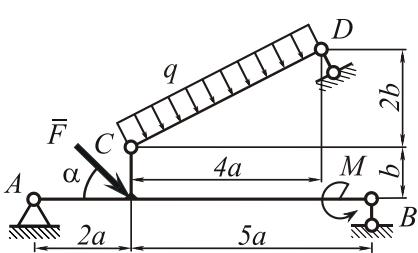
3. Оценочные средства (оценочные материалы) для проведения промежуточной аттестации обучающихся по дисциплине (модулю)

5 семестр

Перечень контрольных заданий и (или) вопросов для оценки сформированности компетенции ОПК-1



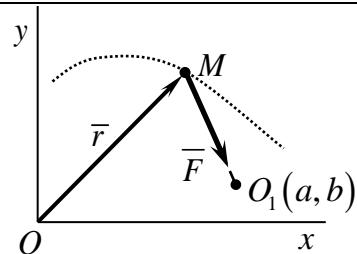
1. Для заданного положения механизма определить угловую скорость и угловое ускорение звена OA, если известны угловая скорость ω_{Bc} угловое ускорение ϵ_{Bc} кривошипа BC и размеры звеньев OA = BC = b , AB = 4 b .



2. Определить реакции связей R_B , R_D составной конструкции, составляя для этого минимально необходимое число уравнений равновесия

6 семестр

Перечень контрольных заданий и (или) вопросов для оценки сформированности компетенции ОПК-1

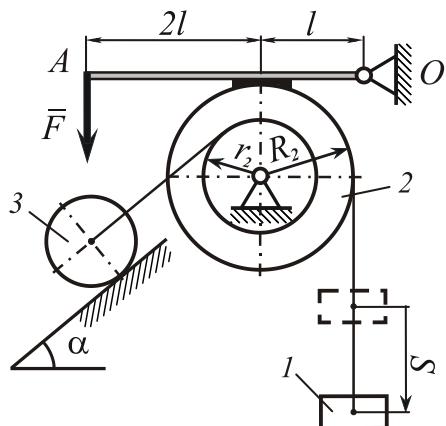


1. Свободная материальная точка M массой m движется только под действием силы притяжения к центру O_1 , модуль которой равен

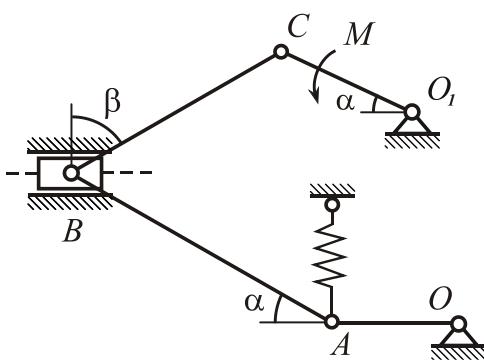
$$F = c O_1 M, \text{ где } c - \text{const}.$$

Составить дифференциальные уравнения движения точки

Определить закон движения точки, если $x|_{t=0} = 0, \dot{x}|_{t=0} = 0,$
 $y|_{t=0} = b, \dot{y}|_{t=0} = v_0.$



2. На ступенчатый барабан 2 с моментом инерции J_2 и радиусами ступеней r_2, R_2 наброшены нити, на концах которых подвешены груз 1 массой m_1 , и круглый однородный цилиндр 3 массой m_3 , катящийся без скольжения по наклонной плоскости с углом α . К барабану с помощью рычага OA прижимается тормозная колодка силой \bar{F} . Коэффициент трения скольжения колодки о барабан f . В начальный момент времени система покоялась. Найти ускорение груза, а также его скорость в зависимости от перемещения S .

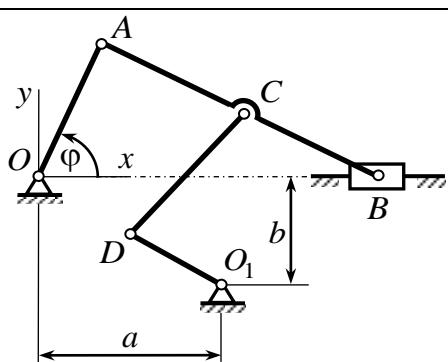


3. Плоский механизм находится в покое. К кривошипу O_1C приложена пара сил с моментом $M = 15 \text{ Н}\cdot\text{м}$, в точке A закреплен конец вертикальной пружины. Определить реакцию пружины, если $O_1C = 0,8 \text{ м}$, $\alpha = 30^\circ$, $\beta = 60^\circ$. Весом звеньев механизма и трением пренебречь.

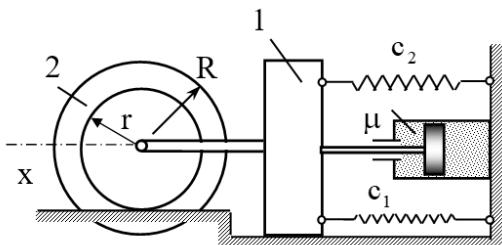
4. Оценочные средства (оценочные материалы) для проведения промежуточной аттестации обучающихся (защиты курсовой работы (проекта)) по дисциплине (модулю)

6 семестр

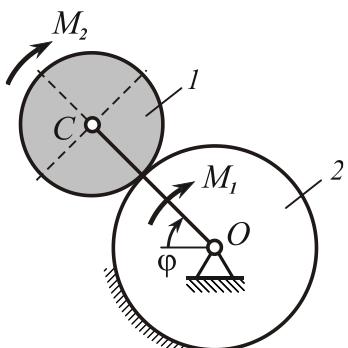
Перечень контрольных заданий и (или) вопросов для оценки сформированности компетенции ОПК-1



1. Составить уравнения геометрических связей для данного механизма. Получить уравнения для определения кинематических характеристик механизма

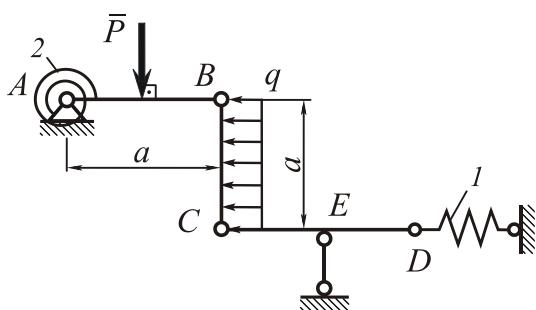


2. Составить дифференциальные уравнения движения данного механизма



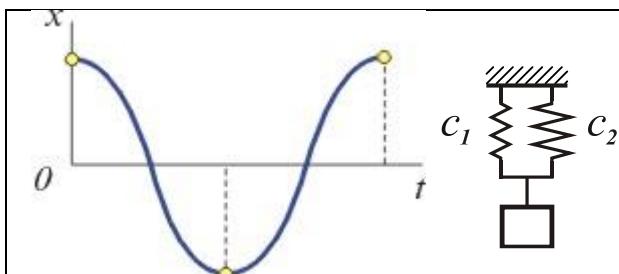
3. Планетарный механизм, расположенный в горизонтальной плоскости, движется из состояния покоя под действием пар сил с моментами M_1 и M_2 . Определить угловое ускорение водила ОС с помощью уравнения Лагранжа II рода, если оно представляет собой однородный стержень $OC = 8r$, а масса подвижного колеса равномерно распределена по цилиндру радиуса r_1 . При расчетах принять: положительное направление вращение – против часовой стрелки: $R_1 = 4r$, $r_1 = 3r$,

$$m_1 = 5m, m_{OC} = m, M_1 = 14mgr, M_2 = 10mgr.$$



4. Система, состоящая из трех стержней AB , BC и CD , находится в равновесии. Стержни AB и CD расположены горизонтально, а стержень BC – вертикально. В середине стержня AB приложена сила \bar{P} , на стержень BC действует перпендикулярно к нему равномерно распределенная нагрузка интенсивности q . Стержень CD соединен в точке D с горизонтальной пружиной l жесткости c_1 , а стержень AB соединен с опорой A спиральной пружиной жесткости c_2 .

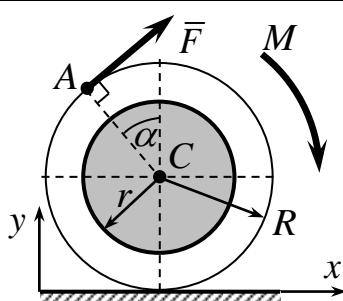
Определить деформации пружин: λ – для пружины l и φ – для пружины 2 . Вес и трение не учитывать.



5. Груз, подвешенный к параллельно соединённым пружинам с коэффициентами жёсткости c_1 и c_2 , совершает свободные колебания, график которых изображен на рисунке. Начало оси x совпадает с положением недеформированной пружины.

Сформулировать начальные условия движения.

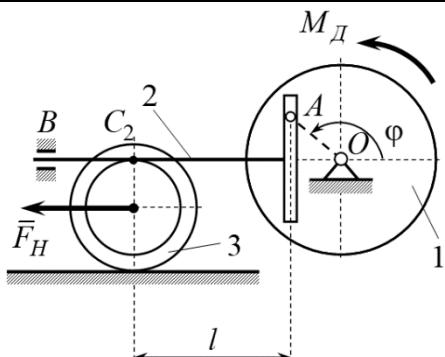
Составить дифференциальное уравнение движения груза. Найти закон движения груза



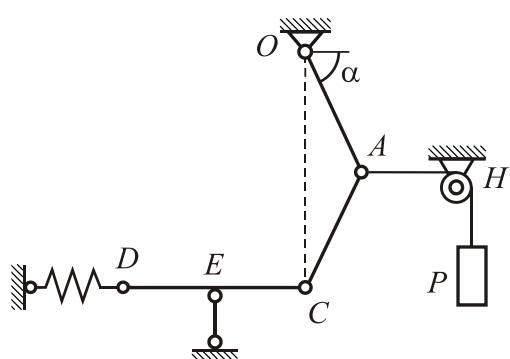
6. Цилиндрический каток массой m движется плоскопараллельно из состояния покоя по шероховатой плоскости под действием силы \bar{F} и пары сил с моментом M .

При расчете принять $F = 0.025mg$, $M = 0.03mgR$,
 $R = 1.25r$, $\alpha = 30^\circ$.

Каток – сплошной однородный цилиндр радиуса r . Коэффициент трения скольжения $f = 0,05$. Найти закон движения катка, реакции внешних связей.



7. Составить дифференциальные уравнения движения данного механизма



8. Система, состоящая из трех однородных стержней OA , AC и CD , находится в равновесии. Стержень CD расположен горизонтально, в точке E он опирается на короткий вертикальный стержень, а в точке D соединен с горизонтальной пружиной жесткости c . Стержни OA и AC имеют равную длину и вес Q каждый. В точке A прикреплена нить, перекинутая через блок H и несущая груз P .

Определить величину груза P и деформацию пружины λ , если $DE = EC$, а стержень OA образует с горизонтом угол α . Трение не учитывать.